

Vision artificielle (robotique)



Thème : Vision artificielle (robotique)

Origine : RAMEAU

Domaines : Informatique

Notices thématiques en relation (2 ressources dans data.bnf.fr)

Termes plus larges (2)

Robotique
























































Vision par ordinateur



Documents sur ce thème (62 ressources dans data.bnf.fr)

Livres (59)

Computer vision in robotics and industrial applications (2014)	, New Jersey : World scientific , cop. 2014	 	Robotics, vision and control (2013)	, Peter I. Corke, Berlin : Springer , 2013, 2011	 
Human behavior understanding (2013)	, Berlin : Springer , cop. 2013	 	Omnidirectional vision systems (2013)	, Luis Puig, London ; New York : Springer , cop. 2013	 
Probabilistic approaches to robotic perception (2013)	, João Filipe Ferreira, João Filipe Ferreira, Cham : Springer , cop. 2014	 	Machine vision handbook (2012)	, London ; New York : Springer , cop. 2012	 
Visual sensing and its applications (2011)	, Zhongxue Gan, Hangzhou [u.a.] : Zhejiang Univ. Press , 2011	 	Visual perception for manipulation and imitation in humanoid robots (2009)	, Pedram Azad, Berlin ; Heidelberg : Springer , cop. 2009	 
Robot behaviour (2009)	, Ulrich Nehmzow, London : Springer , cop. 2009	 	Spatial temporal patterns for action-oriented perception in roving robots (2009)	, Berlin : Springer , cop. 2009	 
Sharing a vision (2009)	, Dezhen Song, Berlin : Springer , cop. 2009	 	Robotics and cognitive approaches to spatial mapping (2008)	, Margaret E. Jefferies, Berlin : Springer , 2008	 
Robot Vision (2008)	, Gerald Sommer, Berlin, Heidelberg : Springer-Verlag Berlin Heidelberg , 2008	 	Robotics and cognitive approaches to spatial mapping (2008)	, Berlin : Springer , cop. 2008	 
High-dynamic-range (HDR) vision (2007)	, Berlin : Springer , 2007	 	High dynamic range (HDR) vision (2007)	, Berlin : Springer , cop. 2007	 
The confluence of vision and control (2007)	, London : Springer-Verlag : Springer e-books , 2007	 	Imaging beyond the pinhole camera (2006)	, Dordrecht : Springer , cop. 2006	 

Visual perception and robotic manipulation (2006)	, Lindsay Kleeman, Geoffrey Taylor (professeur), Berlin : Springer Verlag , cop. 2006		Advances in Machine Vision, Image Processing, and Pattern Analysis (2006)	, Nanning Zheng, Berlin, Heidelberg : Springer-Verlag Berlin Heidelberg , 2006	
Scientific methods in mobile robotics (2006)	, Ulrich Nehmzow, London : Springer , 2006		Visual perception and robotic manipulation (2006)	, Lindsay Kleeman, Geoffrey Taylor (professeur), Berlin : Springer , cop. 2006	
Image Analysis and Processing - ICIAP 2005 (2005)	, Fabio Roli, Berlin, Heidelberg : Springer-Verlag Berlin Heidelberg , 2005		Robotic welding, intelligence and automation (2004)	, Tzyh-Jong Tarn, Berlin ; New York : Springer , 2004	
Computer Vision in Human-Computer Interaction (2004)	, Nicu Sebe, Berlin, Heidelberg : Springer-Verlag Berlin Heidelberg : Springer e-books , 2004		Map-seeking circuits in visual cognition (2002)	, David W. Arathorn, Stanford, Calif. : Stanford University Press , cop. 2002	
QCAV 2001 (2001)	, Conférence internationale sur le contrôle qualité par vision artificielle (2001 ; Le Creusot, Saône-et-Loire), Toulouse : Cépaduès-éd. , 2001		Robot vision (2001)	, Berlin ; New York : Springer , cop. 2001	
Learning-based robot vision (2001)	, Josef Pauli, Berlin ; New York : Springer , cop. 2001		Segmentation and recovery of superquadrics (2000)	, Aleš Jaklič, Franc Solina, Aleš Leonardis, Dordrecht : Kluwer Academic Publishers , cop. 2000	
QCAV 97 (1997)	, Conférence internationale sur le contrôle qualité par vision artificielle (1997 ; Le Creusot, Saône-et-Loire), Toulouse : Cépaduès-éd. , 1997		Vision et industries agro-alimentaires (1996)	, Paris : CIIA, Commission internationale des industries agricoles et alimentaires , 1996	
Active Visual Inference of Surface Shape (1996)	, Roberto Cipolla, Berlin, Heidelberg : Springer-Verlag : Springer e-books , 1996		Active visual inference of surface shape (1996)	, Roberto Cipolla, Berlin ; Heidelberg ; Paris [etc.] : Springer , cop. 1996	
Applications of AI, machine vision and robotics (1995)	, Singapore ; New Jersey ; London [etc.] : World scientific , [1995]		Contributions à l'intégration vision-robotique (1995)	, Fadi Dornaika, [Le Chesnay] : [INRIA] , [1995]	

<p>Contribution à la mise en oeuvre d'une architecture à base de connaissances pour l'interprétation de scènes 2D et 3D (1995)</p>	<p>, Fadi Sandakly, [Le Chesnay] : [INRIA] , [ca 1995]</p>	<p> Research in computer and robot vision (1995)</p>	<p>, Singapore : World scientific , cop. 1995 </p>
<p>Montage d'un projet en vision artificielle (1994)</p>	<p>, Christophe Guizard, [Antony] : [CEMAGREF] , 1994</p>	<p> Experimental environments for computer vision and image processing (1994)</p>	<p>, Singapore ; New Jersey ; London [etc.] : World scientific , cop. 1994 </p>
<p>Spatial vision in humans and robots (1993)</p>	<p>, York conference on spatial vision in humans and robots (1991 ; Toronto, Canada), Cambridge : Cambridge university press , 1993</p>	<p> Geometric Reasoning for Perception and Action (1993)</p>	<p>, Christian Laugier, Berlin, Heidelberg : Springer-Verlag : Springer e-books , 1993 </p>
<p>Vision artificielle dans les industries agro-alimentaires (1992)</p>	<p>, Christophe Guizard, Véronique Bellon-Maurel, Francis Sevila, Montpellier : CEMAGREF , 1992</p>	<p> On-machine vision systems for the agricultural and bio-industries (1992)</p>	<p>, Antony : CEMAGREF-DICOVA , 1992 </p>
<p>Vision-based construction of cad models from range images (1992)</p>	<p>, Francis Schmitt, Xin Chen, Paris : École nationale supérieure des télécommunications , 1992 </p>	<p> Modélisation géométrique par vision artificielle (1992)</p>	<p>, Xin Chen, Paris : École nationale supérieure des télécommunications , 1993 </p>
<p>Computer and robot vision (1992)</p>	<p>, Linda G. Shapiro, Robert M. Haralick, Reading (Mass.) ; Menlo Park (Calif.) ; New York [etc.] : Addison-Wesley , cop. 1992-1993 </p>	<p> Machine vision (1991)</p>	<p>, David Vernon, New York ; London ; Toronto [etc.] : Prentice Hall , cop. 1991 </p>
<p>Visual structures and integrated functions (1991)</p>	<p>, Berlin ; New York : Springer , cop. 1991 </p>	<p> Utilisations des modèles de surfaces en stéréovision (1991)</p>	<p>, Wei Luo, Paris : École nationale supérieure des télécommunications , 1991 </p>
<p>Experiments in the machine interpretation of visual motion (1990)</p>	<p>, David W. Murray, Robert F. Buxton, Cambridge (Mass.) ; London : MIT press , cop. 1990 </p>	<p> Vision stéréoscopique et perception multisensorielle (1989)</p>	<p>, Nicholas Ayache, Paris : InterÉd. , 1989 </p>

Systèmes de calibration et perception du mouvement en vision artificielle (1989) , Giorgio Toscani, [Le Chesnay] : Institut de recherche ne informatique et en automatique , [1989]



Construction et fusion de représentations visuelles 3D (1988) , Nicholas Ayache, [Le Chesnay] : [Institut national de recherche en informatique et en automatique] , 1988



Stéréovision par zones (1988) , Yannick Remion, Paris : Ecole nationale supérieure des télécommunications , 1988



Contribution à la réalisation d'un automate de vision pour la robotique (1987) , Michel Jarles, Clermont-Ferrand : Centre régional associé au Conservatoire national des arts et métiers , 1987



Vision stéréoscopique et perception du mouvement en vision artificielle (1987) , Francis Lustman, Le Chesnay : Institut national de recherche en informatique et en automatique , [1988]



L'introduction de la vision artificielle dans les travaux de production manufacturière et d'inspection et son impact dans la formation professionnelle (1986) , Centre européen pour le développement de la formation professionnelle, Luxembourg : Office des publications officielles des Communautés européennes , 1986



Camera position sensor for robot remote maintenance (1983) , Claude Vibet, Yves Le Prioux, Alain Labreuille, Évry : Laboratoire de robotique industrielle , 1983



Films, vidéos (2)

Asservissement visuel (2010) , Christian Blonz, [Rocquencourt] : Institut national de recherche en informatique et en automatique [prod., distrib.] , [DL 2010]



Asservissement visuel (2005) , Christian Blonz, Le Chesnay : Institut national de recherche en informatique et en automatique [prod., distrib.] , cop. 2005



Documents électroniques (1)

Technovision (2003) , Patrick Gorria, Dijon : Laboratoire LE2I de l'IUT du Creusot [prod.] : Éditions universitaires de Dijon , 2003 [D.L.]







Personnes ou collectivités en relation avec le thème: "Vision artificielle (robotique)" (48 ressources dans data.bnf.fr)

Auteur du texte (29)

David W. Arathorn		Nicholas Ayache	
Véronique Bellon-Maurel		Robert F. Buxton	
Centre européen pour le développement de la formation professionnelle		Xin Chen	
Roberto Cipolla		Peter I. Corke	
Christophe Guizard		Robert M. Haralick	
Aleš Jaklič		Margaret E. Jefferies	
Lindsay Kleeman		Aleš Leonardis	
Wei Luo		Francis Lustman	
David W. Murray		Ulrich Nehmzow	
Yannick Remion		Fabio Roli	
Francis Schmitt		Francis Sevila	
Linda G. Shapiro		Franc Solina	
Fabien Spindler		Geoffrey Taylor (professeur)	
Giorgio Toscani		David Vernon	
Claude Vibet			

Éditeur scientifique (13)

Colin Archibald		Kim L. Boyer	
Horst Bunke (informaticien)		Henrik I. Christensen	

Commission internationale des industries agricoles et alimentaires   James L. Crowley  

Bernd Hoefflinger   Margaret E. Jefferies  

Paul Kwok   Jacek Nowakowski (informaticien)  

Dominik Sankowski   Louise Stark  

Wai-Kiang Yeap  

Autre (2)

Paolo Arena   Wai-Kiang Yeap  

Éditeur commercial (1)

Éditions universitaires de Dijon  



Réalisateur (1)

Christian Blonz  

Concepteur (1)

Patrick Gorria  

Producteur (1)

Laboratoire d'électronique, informatique et image.  
Dijon. Le Creusot, Saône-et-Loire

Voir aussi (4 ressources dans data.bnf.fr)

À la BnF (1)

Notice correspondante dans Catalogue général

Sur le Web (3)

Notice correspondante dans Bibliothèque nationale d'Espagne

Notice correspondante dans Fichier d'autorité intégré de la Bibliothèque nationale allemande

Notice correspondante dans Bibliothèque du Congrès